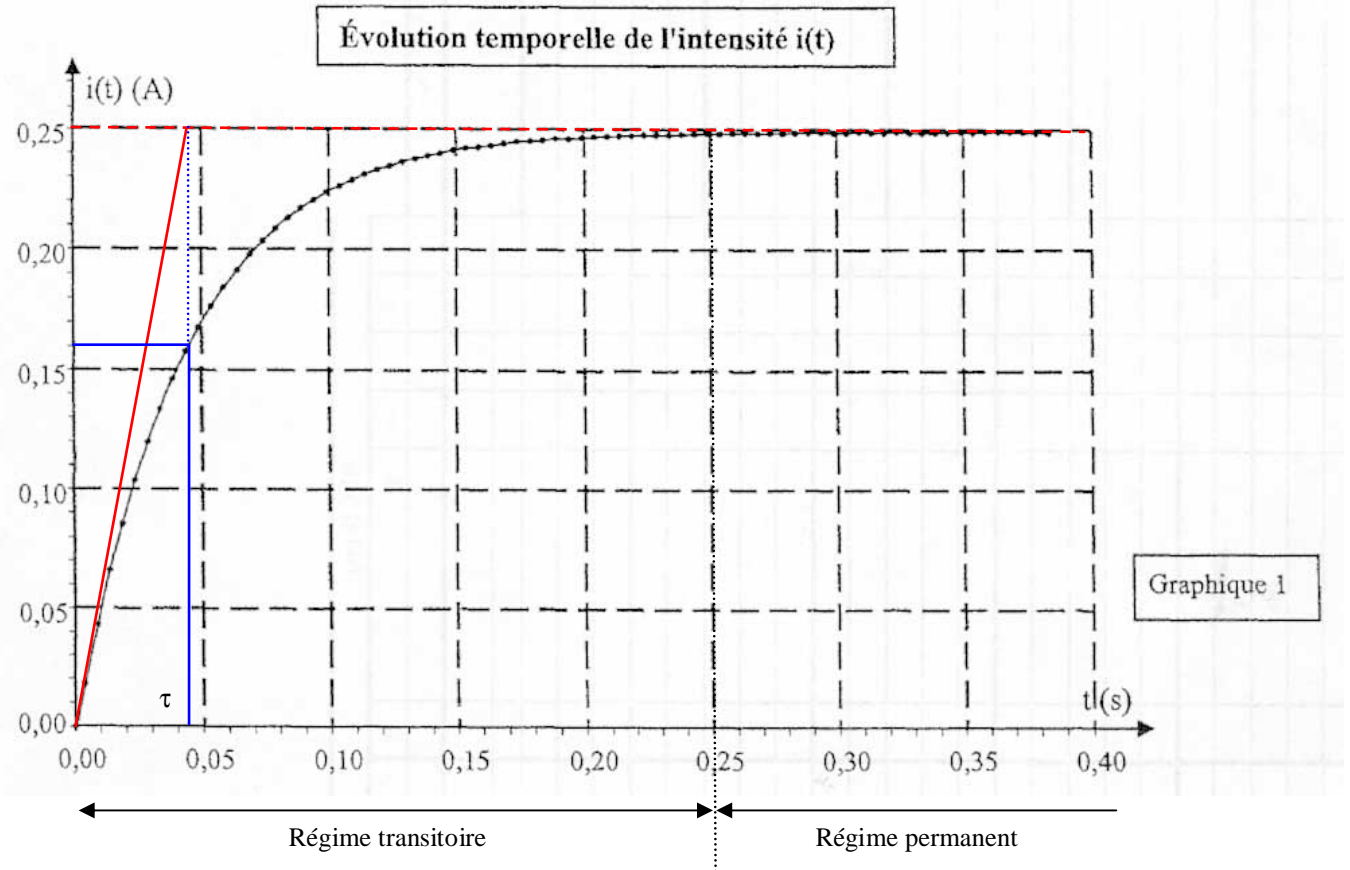


PARTIE A: DANS LE DOMAINE DES SYSTÈMES ÉLECTRIQUES

1. Étude expérimentale

1.1. L'établissement du courant dans la bobine n'est pas instantané. Durant le régime transitoire, l'intensité du courant $i(t)$ augmente jusqu'à une valeur constante $I = 0,25$ A. Graphiquement on peut estimer la durée du régime transitoire à $\Delta t = 0,25$ s.



1.2.1. L'expression littérale de la constante de temps τ en fonction des paramètres du circuit est:

$$\tau = \frac{L}{R + r}$$

1.2.2. Détermination de l'inductance L.

La relation précédente donne: $L = \tau \cdot (R + r)$. Connaissant $R = 12 \Omega$ et $r = 11,8 \Omega$, il faut évaluer τ pour déterminer L.

1^{ère} méthode: tangente à l'origine: la tangente à l'origine coupe l'asymptote horizontale $i = I = 0,25$ A en un point d'abscisse $t = \tau$. Graphiquement, on lit: $\tau = 0,045$ s = 45 ms.

2^{nde} méthode: établissement du courant à 63 % dans la bobine: pour $t = \tau$, $i(\tau) = 0,63 \cdot I$
 $i(\tau) = 0,63 \times 0,25 = 0,16$ A. On trace la droite $i(\tau) = 0,16$ A qui coupe la courbe $i(t)$ pour un point d'abscisse $t = \tau$. Graphiquement, on lit: $\tau = 0,045$ s = 45 ms.

Remarque: on peut vérifier que pour $\Delta t \geq 5\tau$ soit $\Delta t \geq 0,23$ s le régime permanent est pratiquement établi.

Finalement: $L = 45 \cdot 10^{-3} \times (12 + 11,8) = 1,1$ H **L = 1,1 H**

2. Modèle théorique

2.1. La loi d'additivité des tensions donne: $E = u_{AB} + u_{BC}$.

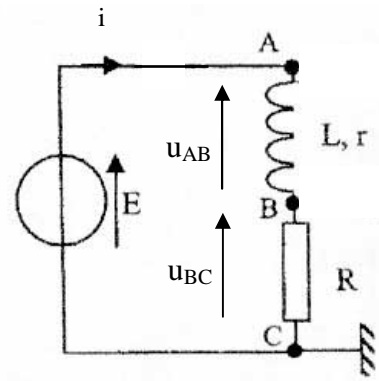
Compte tenu du sens du courant, imposé par le générateur, il vient:

$$u_{AB} = r.i + L. \frac{di}{dt}$$

$$u_{BC} = R.i$$

$$\text{donc: } E = r.i + L. \frac{di}{dt} + R.i$$

$$\text{finalement: } \boxed{\frac{di}{dt} + \left(\frac{R+r}{L}\right).i = \frac{E}{L}}$$



2.2. Par identification avec l'équation (1): $\frac{dx}{dt} + \alpha x = \beta$, pour

laquelle $x \Leftrightarrow i$, il vient: $\boxed{\alpha = \frac{R+r}{L}}$ et $\boxed{\beta = \frac{E}{L}}$

2.3. L'équation horaire $i(t)$ s'obtient par identification avec la solution: $x(t) = \frac{\beta}{\alpha} \cdot (1 - e^{-\alpha t})$

$$\boxed{i(t) = \frac{E}{R+r} \left(1 - e^{-\frac{R+r}{L}t}\right)}$$

Cette solution valide l'équation établie en 2.1 si $\frac{di}{dt} + \left(\frac{R+r}{L}\right).i$ est égal à $\frac{E}{L}$:

$$\text{On a: } \frac{di}{dt} = \frac{E}{R+r} \times \frac{R+r}{L} \cdot e^{-\frac{R+r}{L}t} = \frac{E}{L} \cdot e^{-\frac{R+r}{L}t}$$

$$\text{Et: } \left(\frac{R+r}{L}\right).i = \left(\frac{R+r}{L}\right) \cdot \frac{E}{R+r} \left(1 - e^{-\frac{R+r}{L}t}\right) = \frac{E}{L} \left(1 - e^{-\frac{R+r}{L}t}\right)$$

$$\text{Soit } \frac{di}{dt} + \left(\frac{R+r}{L}\right).i = \frac{E}{L} \cdot e^{-\frac{R+r}{L}t} + \frac{E}{L} \left(1 - e^{-\frac{R+r}{L}t}\right)$$

Finalement: $\frac{di}{dt} + \left(\frac{R+r}{L}\right).i = \frac{E}{L}$ donc la solution $i(t)$ valide bien l'équation établie en 2.1.

2.4. En posant: $\tau = \frac{L}{R+r} = \frac{1}{\alpha}$ il vient: $\boxed{i(t) = \frac{E}{R+r} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)}$

3. Confrontation des résultats expérimentaux avec le modèle théorique.

3.1. L'intensité I en régime permanent est obtenue pour $t \rightarrow \infty$.

$$\text{Or } e^{-\frac{t}{\tau}} \rightarrow 0 \text{ lorsque } t \rightarrow \infty \text{ donc: } i(t \rightarrow \infty) = \boxed{I = \frac{E}{R+r}}$$

$$\text{Application numérique: } I = \frac{6,1}{12+11,8} = 2,6 \cdot 10^{-1} \text{ A.}$$

La valeur lue sur le graphique est $2,5 \cdot 10^{-1} \text{ A}$. Les deux valeurs sont voisines (écart relatif de 4 %).

3.2. Pour $t = \tau$, on a: $i(\tau) = \frac{E}{R+r} (1 - e^{-1}) = \frac{E}{R+r} \times 0,63 = I \times 0,63$

$$i(\tau) = 1,6 \cdot 10^{-1} \text{ A.}$$

Cette valeur est égale à la valeur expérimentale obtenue sur le graphique à la question 1.2.2.

PARTIE B : DANS LE DOMAINE MÉCANIQUE:

1. Exploitation de l'équation $v(t)$ modélisée.

1.1. Par identification de la solution $v(t) = 1,14 \cdot \left(1 - e^{-\frac{t}{0,132}}\right)$

avec la solution $x(t) = \frac{\beta}{\alpha} \cdot (1 - e^{-\alpha \cdot t})$,

on a: $\frac{\beta}{\alpha} = 1,14$ et $\alpha = \frac{1}{0,132} = 7,58$ (on conserve 3 chiffres significatifs)

Le rapport $\frac{\beta}{\alpha}$ est homogène à une vitesse (le terme entre parenthèses étant sans dimension) donc le

rapport $\frac{\beta}{\alpha}$ s'exprime en $\mathbf{m \cdot s^{-1}}$.

Remarques: ce rapport est égal à la vitesse limite de la bille lorsque $t \rightarrow \infty$, valeur que l'on peut lire sur le graphe. Par ailleurs, la justification n'était pas demandée.

1.2. Méthode 1: L'équation (3) $v(t) = 1,14 \cdot \left(1 - e^{-\frac{t}{0,132}}\right)$ est la solution d'une équation différentielle du type:

$$\frac{dx}{dt} + \alpha x = \beta \quad (1).$$

Par identification, $x \Leftrightarrow v$, soit $\frac{dv}{dt} + \alpha \cdot v = \beta$

Or $\alpha = 7,58$ comme établi en 1.1. Et $\frac{\beta}{\alpha} = 1,14$, soit $\beta = 1,14 \cdot \alpha$ alors $\beta = 1,14 \times 7,58 = \mathbf{8,64}$.

En remplaçant α et β par leurs valeurs, on retrouve l'expression proposée: $\frac{dv}{dt} + 7,58 v = 8,64$.

Méthode 2: L'équation (3) $v(t) = 1,14 \cdot \left(1 - e^{-\frac{t}{0,132}}\right)$, peut s'écrire $v(t) = 1,14 - 1,14 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}}$

Donc $\frac{dv}{dt} = -1,14 \times \left(-\frac{1}{0,132}\right) \cdot e^{-\frac{t}{0,132}} = 8,64 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}}$

Exprimons maintenant $\frac{dv}{dt} + 7,58 v$ et vérifions que cette somme vaut 8,64.

$$\frac{dv}{dt} + 7,58 v = 8,64 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}} + 7,58 (1,14 - 1,14 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}})$$

$$= 8,64 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}} + 7,58 \times 1,14 - 7,58 \times 1,14 \cdot e^{-\frac{t}{0,132}}$$

$$= 8,64 \text{ donc l'équation (3) est bien solution de l'équation différentielle proposée.}$$

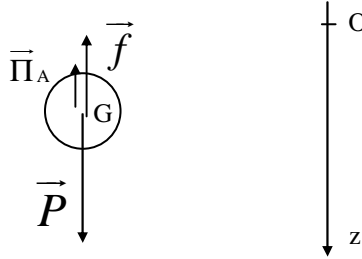
2. Étude du phénomène physique.

2.1. Le système étudié est la bille de masse m dans le référentiel terrestre supposé galiléen.

Les forces appliquées à la bille sont:

- le poids $\vec{P} = m \cdot \vec{g}$ direction verticale et sens vers le bas;
- la poussée d'Archimède $\vec{\Pi}_A = -m_{\text{fluide déplacé}} \cdot \vec{g}$ direction verticale et sens vers le haut;
- la force de frottement \vec{f} , direction verticale et sens vers le haut (opposé au vecteur vitesse \vec{v})

Schéma des forces sans souci d'échelle:



2.2. Appliquons au système bille la seconde loi de Newton: $\Sigma \vec{F}_{\text{ext}} = \vec{P} + \vec{\Pi}_A + \vec{f} = m \cdot \vec{a}_G$

3. Exploitation de la modélisation

3.1. Soit (Oz) un axe vertical orienté vers le bas. la projection de la seconde loi de Newton selon cet axe

donne:

<i>avec les coordonnées</i>	$P_z + \Pi_{A_z} + f_z = m \cdot \frac{dv_z}{dt}$
<i>avec les valeurs littérales de ces coordonnées</i>	$P - \Pi_A - f = m \cdot \frac{dv}{dt}$
	$m \cdot g - m_{\text{fluide déplacé}} \cdot g - k \cdot v = m \cdot \frac{dv}{dt}$

Or $m_{\text{fluide déplacé}} = \rho_{\text{fluide}} \cdot V$ donc il vient: $g \cdot (m - \rho_{\text{fluide}} \cdot V) - k \cdot v = m \cdot \frac{dv}{dt}$

finalement, en divisant par m , on a: $\boxed{\frac{dv}{dt} + \frac{k}{m} v = \left(1 - \frac{\rho_{\text{fluide}} \cdot V}{m}\right) \cdot g}$

3.2. En identifiant l'équation précédente avec $\frac{dx}{dt} + \alpha x = \beta$ on tire:

$$\boxed{\alpha = \frac{k}{m}} \text{ et } \boxed{\beta = \left(1 - \frac{\rho_{\text{fluide}} \cdot V}{m}\right) \cdot g}$$

3.3. Si la poussée d'Archimède était nulle: $\Pi_A = 0$, alors $m_{\text{fluide}} \cdot g = 0$ donc $m_{\text{fluide}} = 0$ soit $\rho_{\text{fluide}} \cdot V = 0$.

L'expression de β se simplifie $\beta = \left(1 - \frac{0}{m}\right) \cdot g$, alors $\beta = g$.

$\beta = 9,81 \text{ m.s}^{-2}$.

Or dans l'équation différentielle $\frac{dv}{dt} + 7,58 v = 8,64$ on constate que: $\beta = 8,64 \text{ m.s}^{-2} \neq 9,81 \text{ m.s}^{-2}$.

Donc $\beta \neq g$ et la poussée d'Archimède **doit donc être prise en compte**.

Remarque: on peut évaluer la valeur de cette force. En effet: $\beta = \left(1 - \frac{\rho_{\text{fluide}} \cdot V}{m}\right) \cdot g = \left(g - \frac{\Pi_A}{m}\right)$

Donc: $\Pi_A = m \cdot (g - \beta) = 32 \cdot 10^{-3} \times (9,80 - 8,64) = 3,7 \cdot 10^{-2} \text{ N}$.

PARTIE C : DANS LE DOMAINE DE LA RADIOACTIVITÉ

1.1 $A(t) = A_0 \cdot e^{-\lambda t}$ alors $e^{-\lambda t} = \frac{A(t)}{A_0}$ donc $-\lambda \cdot t = \ln \frac{A(t)}{A_0}$
 $[\lambda \cdot t] = 1 \Leftrightarrow [\lambda] = [t]^{-1} = T^{-1}$

La constante radioactive λ est homogène à l'inverse d'un temps.

1.2 La relation liant λ à la constante de temps τ du radio isotope est: $\lambda = \frac{1}{\tau}$

La loi $A(t) = A_0 \cdot e^{-\lambda t}$ s'écrit alors: $A(t) = A_0 \cdot e^{-\frac{t}{\tau}}$.

1.3 Pour évaluer la constante de temps τ , on peut utiliser l'une des deux méthodes suivantes:

• 1^{ère} méthode: pour $t = \tau$, voir graphe ci-après

on a: $A(\tau) = A_0 \cdot e^{-1} = 300 \cdot 10^6 \times 0,368 = 110 \text{ MBq}$

On trace la droite $A = 110 \text{ MBq}$ qui coupe le graphe $A(t)$ en un point d'abscisse $t = \tau$.

Graphiquement on a: $\tau = 29 \text{ min}$.

• 2^{ème} méthode: tangente à l'origine: la tangente à l'origine coupe l'axe des abscisses pour une date $t = \tau$.

Graphiquement on a: $\tau = 29 \text{ min}$.

La valeur de λ est alors: $\lambda = \frac{1}{\tau} = \frac{1}{29} = 3,4 \cdot 10^{-2} \text{ min}^{-1}$.

Cette valeur est égale à celle donnée dans l'énoncé. ($\lambda = 3,40 \cdot 10^{-2} \text{ min}^{-1}$)

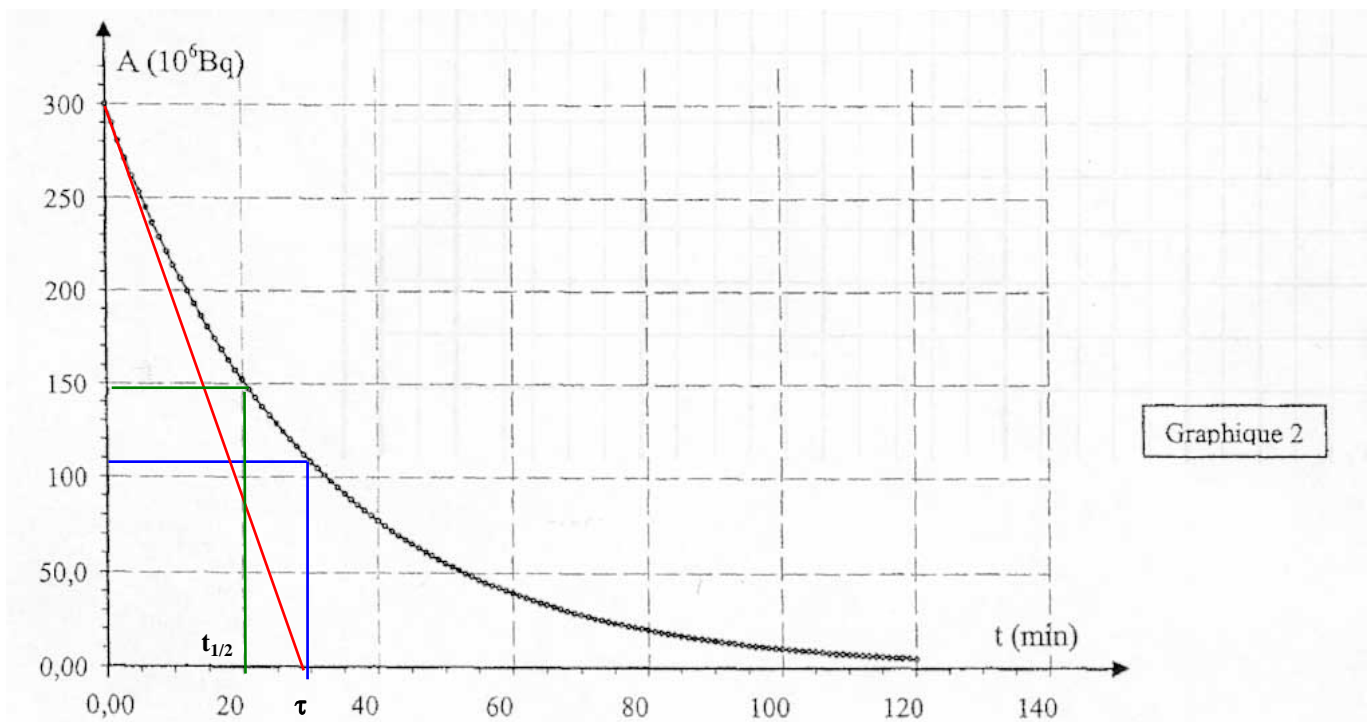
1.4 Le temps de demi-vie $t_{1/2}$ est la durée pour laquelle l'activité atteint la moitié de sa valeur initiale:

$A(t_{1/2}) = A_0 / 2$.

$A(t_{1/2}) = 300 \cdot 10^6 / 2 = 150 \text{ MBq}$.

On trace la droite $A = 150 \text{ MBq}$ qui coupe le graphe $A(t)$ en un point d'abscisse $t = t_{1/2}$.

Graphiquement on lit (en vert): $t_{1/2} = 20 \text{ min}$.



2. La méthode d'Euler permet d'écrire: $x(t + \Delta t) = x(t) + \frac{dx}{dt} \Delta t$, donc ici: $A(t + \Delta t) = A(t) + \frac{dA}{dt} \Delta t$

L'équation différentielle est $\frac{dA}{dt} + \lambda \cdot A(t) = 0$, donc $\frac{dA}{dt} = -\lambda \cdot A(t)$

il vient: $A(t + \Delta t) = A(t) - \lambda \cdot A(t) \cdot \Delta t$

soit $A(t + \Delta t) = A(t) \cdot [1 - \lambda \cdot \Delta t]$

3.1. Pour que la méthode d'Euler donne des résultats corrects il faut que le pas d'itération Δt soit "suffisamment petit" soit ici $\Delta t \ll t_{1/2}$. Or $t_{1/2} = 20$ min et $\Delta t = 15$ min, donc l'inégalité forte précédente n'étant pas respectée, le pas $\Delta t = 15$ min n'est pas adapté pour l'étude.

3.2. On choisit $\Delta t = 5$ min.

Date (min)	A Euler (Bq)	A théorique (Bq)
0	$3,00 \cdot 10^8$	$3,00 \cdot 10^8$
5	$2,49 \cdot 10^8$	$2,53 \cdot 10^8$
10	$2,07 \cdot 10^8$	$2,14 \cdot 10^8$
15	$1,72 \cdot 10^8$	$1,80 \cdot 10^8$

On a: $A_{\text{Euler}}(t = 5 \text{ min}) = A(0) \cdot [1 - 5 \cdot \lambda]$

$$A_{\text{Euler}}(t = 5 \text{ min}) = 3,00 \cdot 10^8 \times [1 - 5 \times 3,40 \cdot 10^{-2}] = \mathbf{2,49 \cdot 10^8 \text{ Bq}}$$

Et $A_{\text{théorique}}(t) = A_0 \cdot e^{-\lambda \cdot t}$

$$A_{\text{théorique}}(t = 10 \text{ min}) = 3,00 \cdot 10^8 \times e^{-0,034 \times 10} = \mathbf{2,14 \cdot 10^8 \text{ Bq}}$$

remarque: nous ne tenons pas compte du manque de chiffres significatifs pour t...

3.3 L'écart relatif est défini par : $\frac{|A_{\text{Euler}} - A_{\text{théorique}}|}{A_{\text{théorique}}} \times 100$

$$\text{Pour } t = 5 \text{ min, } \left| \frac{2,49 \cdot 10^8 - 2,53 \cdot 10^8}{2,53 \cdot 10^8} \right| \times 100 = 1,58 \%$$

Pour t = 10 min, 3,27 %

Pour t = 15 min, 4,44 %.

Les écarts relatifs étant inférieurs à 5 %, la valeur de Δt est correctement adaptée pour l'étude.

remarque : le calcul de l'écart pour t = 15 min est suffisant, si il est inférieur à 5% alors les autres écarts le sont aussi forcément. Mais les calculs des écarts pour t = 5 min et t = 10 min permettent de voir si l'on a commis une erreur de calcul au 3.2